

Låt V vara ett vektorrum över \mathbb{C} eller \mathbb{R} . En norm på V associerar ett icke-negativt tal $\|x\|$ till varje $x \in V$ och ska uppfylla följande villkor

- 1) $\|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$
- 2) $\|\alpha x\| = |\alpha| \|x\| \quad \forall x \in V, \forall \alpha \in \mathbb{C}$
- 3) $\|x+y\| \leq \|x\| + \|y\|, \quad \forall x, y \in V$ (triangelolikheten)

Ex: Vektorrummet \mathbb{R}^n kan normeras med den Euklidiska normen

$$\|x\| = \|x\|_2 = (x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2)^{1/2}, \quad x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$$

eller

$$\|x\|_p = (|x_1|^p + |x_2|^p + \dots + |x_n|^p)^{1/p} \quad (L^p\text{-norm, } 1 \leq p < \infty)$$

$$\|x\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i|$$

Ex: Låt $C^k([a, b])$ beteckna alla funktioner definierade på $[a, b]$ sådana att

$$x, x', x'', \dots, x^{(k)} \in C([a, b])$$

med norm

$$\|x\| = \sum_{n=0}^k \max_{a \leq t \leq b} |x^{(n)}(t)|, \quad x^{(0)}(t) \stackrel{\text{def}}{=} x(t)$$

Ex: Om $x \in C([a, b])$ så kallas

$$\|x\|_p = \left(\int_a^b |x(t)|^p dt \right)^{1/p} \quad (1 \leq p < \infty)$$

för L^p -normen av x .

Ex: Låt $x(t) = A \sin(mt)$, $x \in C([0, 2\pi])$, $m \in \mathbb{Z}_+ \Rightarrow x'(t) = -Am \cos(mt)$

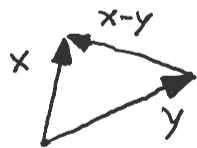
$$\|x\|_{C([a, b])} = \max_{0 \leq t \leq 2\pi} |A \sin(mt)| = |A|$$

$$\|x\|_{L^2([0, 2\pi])} = \left(\int_0^{2\pi} A^2 \sin^2(mt) dt \right)^{1/2} = \left(\frac{1}{2} \int_0^{2\pi} A^2 (\underbrace{\sin^2(mt) + \cos^2(mt)}_{=1}) dt \right)^{1/2} = \left(\frac{1}{2} \cdot 2\pi A^2 \right)^{1/2} = \sqrt{\pi} |A|$$

$$\|x\|_{C^1([0, 2\pi])} = \max_{0 \leq t \leq 2\pi} |x(t)| + \max_{0 \leq t \leq 2\pi} |x'(t)| = |A| + |Am| = |A|(1+m)$$

Avstånd

Avståndet mellan $x, y \in V$ är $\|x-y\|$



Konvergens i norm

Vi säger att följden $(x_n)_{n=1}^\infty$ konvergerar mot x i V eller $x_n \rightarrow x$ då $n \rightarrow \infty$ om

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|x_n - x\| = 0$$

Dvs om det för varje $\varepsilon > 0$ finns ett $N > 0$ så att

$$n > N \Rightarrow \|x_n - x\| < \varepsilon$$

Cauchy följd

Följden $(x_n)_{n=1}^\infty$ sägs vara en Cauchy följd om det för varje $\varepsilon > 0$ finns ett N så att

$$m, n > N \Rightarrow \|x_n - x_m\| < \varepsilon$$

Banachrum

Ett normerat vektorrum V sägs vara komplett om varje Cauchy-följd i V konvergerar. Ett komplett normerat vektorrum kallas för ett Banachrum.

Sats Vektorrummet $C^k([a,b])$ är komplett

Bevis: se kursen Matematisk analys och geometri

Sats Vektorrummet $L^p([a,b])$ ($1 \leq p < \infty$) är komplett.

Bevis: Se kurs: Funktionsanalys/Integrationsteori

Variationskalkyl

Definition En funktional J är en reell- eller komplexvärd funktion definierad på ett vektorrum V .

$$J: V \rightarrow \mathbb{R} \quad \text{eller} \quad J: V \rightarrow \mathbb{C}$$

Ex: En funktional på vektorrummet $C^1([0,1])$ är

$$J(x) = x(0)^2 - 2x'(1).$$

En funktional på $C([0,\pi])$ är

$$J(x) = \int_0^{\pi} \frac{x(t)}{1+t^2} dt.$$

I variationskalkylen studeras funktionaler av typen

$$J(x) = \int_a^b L(t, x(t), x'(t)) dt, \quad x \in C^2([a,b])$$

Definition En funktional $J: V \rightarrow \mathbb{R}$ sägs vara differentierbar i punkten x om det finns en linjär funktional δJ sådan att

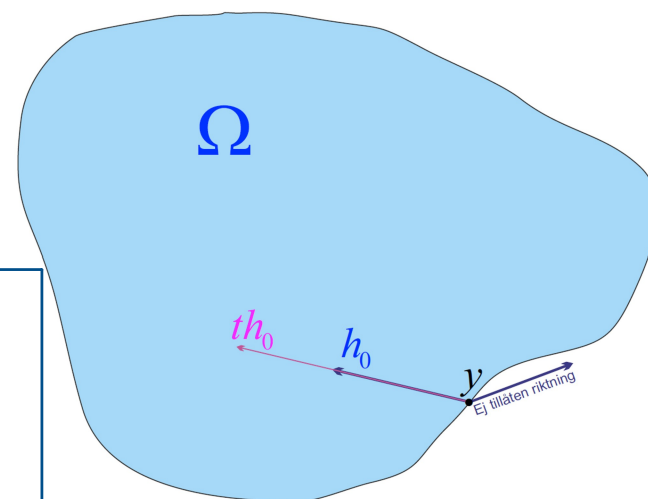
$$\forall h \in V: J(x+h) = J(x) + \delta J(h) + o(\|h\|) \quad \text{då } h \rightarrow 0.$$

Obs! δJ beror även av x , så man kan därför skriva $\delta J(x,h)$ eller $\delta_x J(h)$ och kalla $\delta_x J(h)$ för differentialen av J i punkten x . Funktionen h kallas för variationen av x .

Sats Om J är differentierbar i x så är differentialen $\delta_x J$ entydigt bestämd.

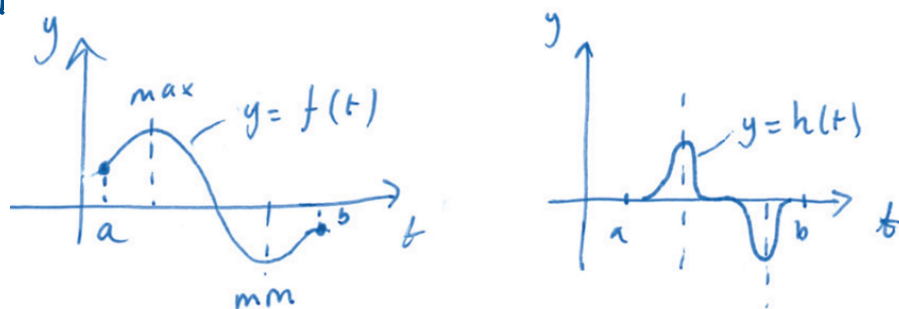
Definition (Tillåten riktning)

Låt J vara en funktional på ett linjärt rum \mathcal{V} . För en given delmängd $\Omega \subseteq \mathcal{V}$ och $y \in \Omega$ sägs h vara en **tillåten riktning** i y om $y + th \in \Omega$ då t är tillräckligt liten.



Lemma Låt $C_c^\infty([a,b])$ beteckna mängden funktioner i $C^\infty([a,b])$ med kompakt stöd i (a,b) (det vill säga nollskild på en sluten och begränsad delmängd av (a,b)).
För $f \in C([a,b])$ så gäller då att
$$\int_a^b f(t) h(t) dt = 0 \quad \forall h \in C_c^\infty([a,b]) \iff f(t) = 0 \quad \forall t \in [a,b]$$

"Bevis"



Euler-Lagranges ekvationer

Funktionen $x \in C^2([a,b])$ sägs vara en extremal till funktionalen

$$J(x) = \int_a^b L(t, x(t), x'(t)) dt$$

om $\delta_x J(h) = 0$ för alla tillåtna variationer h .

Sats (Euler-Lagrange) För funktionalen $J(x) = \int_a^b L(t, x(t), x'(t)) dt$ gäller att $x \in C^1([a,b])$, $\|x\| = \left(\int_a^b (|x|^2 + |x'|^2) dt \right)^{1/2}$
$$\delta_x J(h) = 0 \quad \forall h \in C_c^\infty([a,b]) \implies \frac{\partial L}{\partial x} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial x'} \right) = 0$$

Bevis Vi beräknar först differentialen $\delta_x J$:

$$\begin{aligned} J(x+h) - J(x) &= \int_a^b (L(t, x+h, x'+h') - L(t, x, x')) dt = \int_a^b \left(\frac{\partial L}{\partial x} h + \frac{\partial L}{\partial x'} h' + O(|h|^2 + |h'|^2) \right) dt = \\ &= \int_a^b \left(L(t, x, x') + \frac{\partial L}{\partial x}(t, x, x')h + \frac{\partial L}{\partial x'}(t, x, x')h' + O(|h|^2 + |h'|^2) \right) dt = \delta_x J(h) \\ &= \delta_x J(h) + o(\|h\|) \quad \text{med} \quad \delta_x J(h) = \int_a^b \left(\frac{\partial L}{\partial x} h + \frac{\partial L}{\partial x'} h' \right) dt. \quad (*) \end{aligned}$$

Linearisering av L kring $h=0$

Partiell integration ger att

$$\int_a^b \frac{\partial L}{\partial x'} h' dt = \underbrace{\left[\frac{\partial L}{\partial x'} h \right]_a^b}_{=0} - \int_a^b \left(\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial x'} \right) h dt.$$

Insättning i (*) ger att

$$0 = \delta_x J(h) = \int_a^b \left(\frac{\partial L}{\partial x} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial x'} \right) h dt \quad \forall h \in C_c^\infty([a,b]) \xRightarrow{\text{Lemma}} \frac{\partial L}{\partial x} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial x'} = 0 \quad \text{v.s.u.}$$