

M0030M – Lektion 3

Linjär algebra och integralkalkyl

Ove Edlund

2018-11-07

Definition: Vektorprodukt

Om \bar{u} och \bar{v} tillhör \mathbb{R}^3 (dvs är tredimensionella vektorer) så är **vektorprodukten** $\bar{u} \times \bar{v}$ den vektor i \mathbb{R}^3 som uppfyller tre villkor:

1. $\bar{u} \times \bar{v}$ är ortogonal mot både \bar{u} och \bar{v}
2. $\|\bar{u} \times \bar{v}\| = \|\bar{u}\|\|\bar{v}\| \sin \theta$,
där θ är vinkeln mellan \bar{u} och \bar{v}
3. \bar{u} , \bar{v} och $\bar{u} \times \bar{v}$ bildar en högerorienterad vektortrippel

Sats 2: Beräkning av vektorprodukt

$$\begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_2 v_3 - u_3 v_2 \\ -(u_1 v_3 - u_3 v_1) \\ u_1 v_2 - u_2 v_1 \end{bmatrix}$$

Bevis av Sats 2

Låt

$$\vec{w} = \begin{bmatrix} u_2 v_3 - u_3 v_2 \\ -(u_1 v_3 - u_3 v_1) \\ u_1 v_2 - u_2 v_1 \end{bmatrix}$$

1. (a) Visa att $\vec{w} \bullet \vec{u} = 0$

$$\begin{aligned} \vec{w} \bullet \vec{u} &= \begin{bmatrix} u_2 v_3 - u_3 v_2 \\ -(u_1 v_3 - u_3 v_1) \\ u_1 v_2 - u_2 v_1 \end{bmatrix} \bullet \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{bmatrix} = (u_2 v_3 - u_3 v_2)u_1 + (-u_1 v_3 + u_3 v_1)u_2 + (u_1 v_2 - u_2 v_1)u_3 \\ &= u_1 u_2 v_3 - u_1 u_3 v_2 - u_1 u_2 v_3 + u_2 u_3 v_1 + u_1 u_3 v_2 - u_2 u_3 v_1 = 0 + 0 + 0 = 0 \end{aligned}$$

(b) Man kan visa att $\vec{w} \bullet \vec{v} = 0$ på samma sätt.

2. Visa att $\|\vec{w}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 \|\vec{v}\|^2 \sin^2 \theta$

$$\begin{aligned} \text{V.L.} &= \|\vec{w}\|^2 = \vec{w} \bullet \vec{w} = (u_2 v_3 - u_3 v_2)^2 + (-u_1 v_3 + u_3 v_1)^2 + (u_1 v_2 - u_2 v_1)^2 \\ &= u_2^2 v_3^2 - 2u_2 u_3 v_2 v_3 + u_3^2 v_2^2 + u_1^2 v_3^2 - 2u_1 u_3 v_1 v_3 + u_3^2 v_1^2 + u_1^2 v_2^2 - 2u_1 u_2 v_1 v_2 + u_2^2 v_1^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{H.L.} &= \|\vec{u}\|^2 \|\vec{v}\|^2 \sin^2 \theta = \|\vec{u}\|^2 \|\vec{v}\|^2 (1 - \cos^2 \theta) = \|\vec{u}\|^2 \|\vec{v}\|^2 - (\|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos \theta)^2 = (\vec{u} \bullet \vec{u})(\vec{v} \bullet \vec{v}) - (\vec{u} \bullet \vec{v})^2 \\ &= (u_1^2 + u_2^2 + u_3^2)(v_1^2 + v_2^2 + v_3^2) - (u_1 v_1 + u_2 v_2 + u_3 v_3)^2 = \dots = \text{V.L.} \quad (\text{för detaljer, se Adams}) \end{aligned}$$

3. Visa högerorientering

Vrid hela vektortrippeln utan att ändra några vinklar så att \vec{u} pekar i x-axelns riktning och \vec{v} endast har utbredning i xy-led. Då gäller

$$\vec{u} = \begin{bmatrix} u_1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \vec{v} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \text{och} \quad \vec{w} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ u_1 v_2 \end{bmatrix}$$

Eftersom u_1 är positiv, bestäms tecknet på \vec{w} i z-led av tecknet på v_2 , vilket motsvarar högerorientering. Därmed är det visat att \vec{w} i själva verket är vektorprodukten $\vec{u} \times \vec{v}$.

Egenskaper hos vektorprodukten

Om $\bar{u}, \bar{v}, \bar{w} \in \mathbb{R}^3$ och $\alpha \in \mathbb{R}$ så gäller

1. $\bar{u} \times \bar{u} = \bar{0}$
2. $\bar{u} \times \bar{v} = -\bar{v} \times \bar{u}$
3. $(\bar{u} + \bar{v}) \times \bar{w} = \bar{u} \times \bar{w} + \bar{v} \times \bar{w}$
4. $\bar{u} \times (\bar{v} + \bar{w}) = \bar{u} \times \bar{v} + \bar{u} \times \bar{w}$
5. $\alpha(\bar{u} \times \bar{v}) = (\alpha\bar{u}) \times \bar{v} = \bar{u} \times (\alpha\bar{v})$
6. $\bar{u} \bullet (\bar{u} \times \bar{v}) = 0$ och $\bar{v} \bullet (\bar{u} \times \bar{v}) = 0$

OBS! OBS! OBS!

I allmänhet gäller att

$$\bar{u} \times (\bar{v} \times \bar{w}) \neq (\bar{u} \times \bar{v}) \times \bar{w}$$

Determinanter

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc$$

$$\begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{vmatrix} = aei + bfg + cdh - afh - bdi - ceg$$

$$\begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{vmatrix} = a \begin{vmatrix} e & f \\ h & i \end{vmatrix} - b \begin{vmatrix} d & f \\ g & i \end{vmatrix} + c \begin{vmatrix} d & e \\ g & h \end{vmatrix}$$

Vektorprodukt som determinant

$$\begin{aligned}\bar{u} \times \bar{v} &= \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix} \\ &= \mathbf{i} \begin{vmatrix} u_2 & u_3 \\ v_2 & v_3 \end{vmatrix} - \mathbf{j} \begin{vmatrix} u_1 & u_3 \\ v_1 & v_3 \end{vmatrix} + \mathbf{k} \begin{vmatrix} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{vmatrix}\end{aligned}$$

Trippelprodukt

Trippelprodukten mellan \bar{u} , \bar{v} , $\bar{w} \in \mathbb{R}^3$ ges av

$$\bar{u} \bullet (\bar{v} \times \bar{w}).$$

Den beskriver bl.a. volymen av den parallelepiped som spänns upp av vektorerna (sånär som på tecknet (\pm)). Om \bar{u} , \bar{v} och \bar{w} ligger i samma plan är följdaktligen trippelprodukten **noll**.

Trippelprodukten kan också beräknas med en determinant enligt

$$\bar{u} \bullet (\bar{v} \times \bar{w}) = \begin{vmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} u_1 & v_1 & w_1 \\ u_2 & v_2 & w_2 \\ u_3 & v_3 & w_3 \end{vmatrix}$$