

M0043M Integralkalkyl och Linjär Algebra,
H14,
Linjär Algebra, Föreläsning 3

Staffan Lundberg / Ove Edlund

Luleå Tekniska Universitet

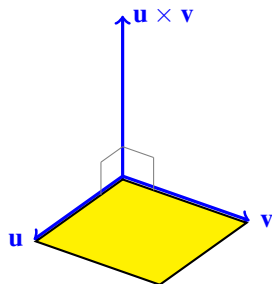
Linjär algebra - Föreläsning 2

En kropp ska förflyttas från punkten $A = (0, -2)$ till punkten $B = (4, 1)$ under inverkan av kraften $\mathbf{F} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$. Bestäm kraftens komponent i förflyttningsriktningen.

Vektorprodukt

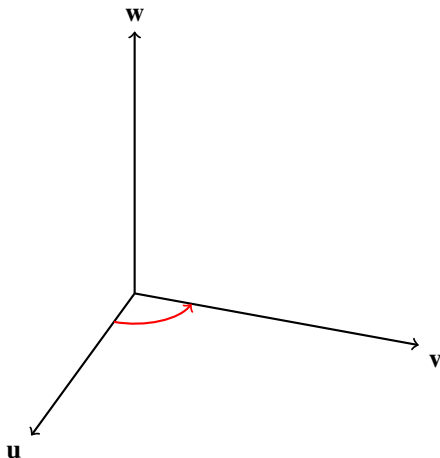
Vektorprodukten av \mathbf{u} och \mathbf{v} , $\mathbf{u} \times \mathbf{v}$, är en vektor som uppfyller:

- $|\mathbf{u} \times \mathbf{v}| = |\mathbf{u}| |\mathbf{v}| \sin \theta$, där θ är vinkeln mellan \mathbf{u} och \mathbf{v} ,
- $(\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{u} \times \mathbf{v})$ är en högerorienterad trippel,
- $\mathbf{u} \times \mathbf{v}$ är ortogonal mot såväl \mathbf{u} som \mathbf{v} ,
- $\mathbf{u} \times \mathbf{v} = \mathbf{0} \Leftrightarrow \mathbf{u}$ och \mathbf{v} är parallella.



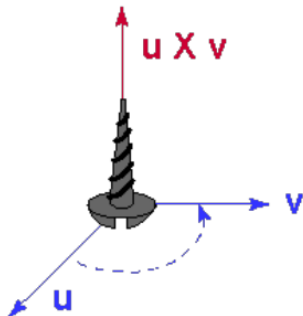
Högerorienterad trippel

$(\mathbf{u}, \mathbf{v}, \mathbf{w})$ är en högerorienterad trippel, om den minsta vridning, som överför \mathbf{u} i \mathbf{v} sker **moturs**, sett från \mathbf{w} 's spets.



Skruvregeln

Om man vrider \mathbf{u} kortaste vägen mot \mathbf{v} pekar $\mathbf{u} \times \mathbf{v}$ åt det håll en högergängad skruv rör sig.



Skruvregeln

Två viktiga skillnader mellan skalär- och vektorprodukt:

- skalärprodukten är ett tal, vektorprodukten en vektor,
- vektorprodukten gäller endast i det tredimensionella rummet.

De viktigaste räkningereglerna för vektorprodukten redovisas i följande

- $\mathbf{v} \times \mathbf{u} = -\mathbf{u} \times \mathbf{v}$,
- $\mathbf{u} \times (\mathbf{v} + \mathbf{w}) = \mathbf{u} \times \mathbf{v} + \mathbf{u} \times \mathbf{w}$,
- $(\lambda \mathbf{u}) \times \mathbf{v} = \lambda(\mathbf{u} \times \mathbf{v})$.

Komponenträkning i en högerorienterad ON-bas

Sats Om \mathbf{u} och \mathbf{v} har koordinatframställningen

$$\mathbf{u} = \begin{bmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{v} = \begin{bmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{bmatrix}$$

m. a. p. en högerorienterad ON-bas $\{\mathbf{e}_x, \mathbf{e}_y, \mathbf{e}_z\}$, så gäller att

$$\mathbf{u} \times \mathbf{v} = \begin{bmatrix} y_1 z_2 - z_1 y_2 \\ z_1 x_2 - x_1 z_2 \\ x_1 y_2 - y_1 x_2 \end{bmatrix}.$$

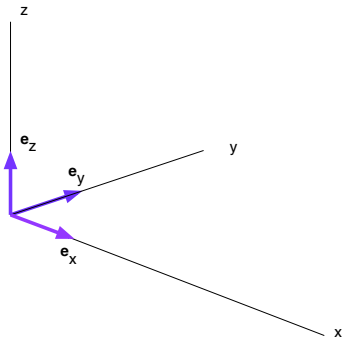
Från definitionen:

$$\begin{aligned}\mathbf{e}_x \times \mathbf{e}_x &= \mathbf{e}_y \times \mathbf{e}_y = \\ &= \mathbf{e}_z \times \mathbf{e}_z = \mathbf{0},\end{aligned}$$

$$\mathbf{e}_x \times \mathbf{e}_y = \mathbf{e}_z,$$

$$\mathbf{e}_y \times \mathbf{e}_z = \mathbf{e}_x,$$

$$\mathbf{e}_z \times \mathbf{e}_x = \mathbf{e}_y.$$



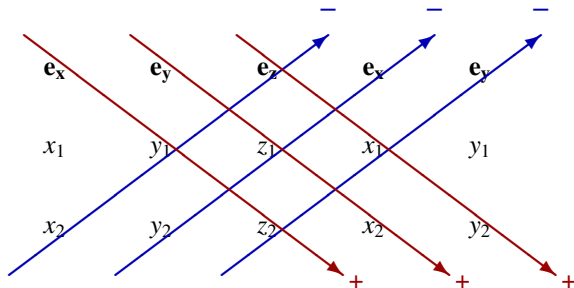
Detta ger (för z -komponenten):

$$\begin{aligned}\mathbf{u} \times \mathbf{v} &= (x_1\mathbf{e}_x + y_1\mathbf{e}_y + z_1\mathbf{e}_z) \times (x_2\mathbf{e}_x + y_2\mathbf{e}_y + z_2\mathbf{e}_z) = \\ &= x_1y_2(\mathbf{e}_x \times \mathbf{e}_y) + y_1x_2(\mathbf{e}_y \times \mathbf{e}_x) + \dots = \\ &= (x_1y_2 - y_1x_2)\mathbf{e}_z + \dots\end{aligned}$$

Vi resonerar på analogt sätt för de återstående komponenterna. \square

Sarrus regel

Pierre Frédéric Sarrus, fransk 1800-talsmatematiker, upptäckte ett schema för att lätt komma ihåg hur vektorprodukten beräknas.



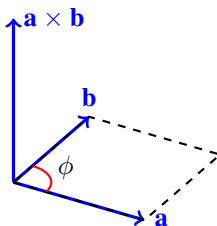
Exempel

$$\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} = \underbrace{\quad \quad \quad}_{\text{Sarrus regel}} = \begin{bmatrix} 5 \\ -3 \\ -1 \end{bmatrix}.$$

Avslutande exempel

Bestäm arean hos det parallelogram som spänns upp av kantvektorerna

$$\mathbf{a} = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ -2 \end{bmatrix} \quad \text{och} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ -5 \end{bmatrix}.$$



Anm Vad gäller för $|\mathbf{a} \times \mathbf{b}|$?

Läs och lös på egen hand

Bestäm arean av triangeln med hörn i punkterna $A = (1, 1, 0)$, $B = (3, 0, 2)$ samt $C = (0, -1, 1)$.

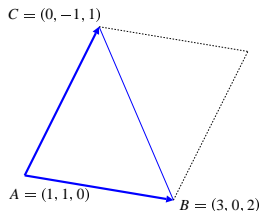
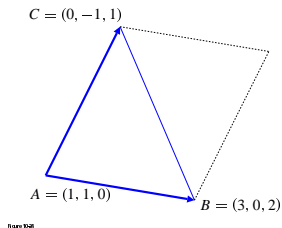


Figure 12.1

Lösningsförslag–tjuvkika inte

Den sökta arean är hälften av arean av den parallelogram som spänns upp av vektorerna \overline{AB} och \overline{AC} .

Men höjden mot $|\overline{AB}|$ är lika med $|\overline{AC}| \sin \theta$, där θ är vinkeln mellan \overline{AB} och \overline{AC} .



Vi återoppar definitionen av vektorprodukt och den sökta arean blir:

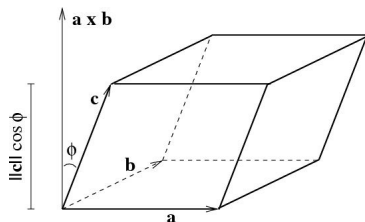
$$\frac{1}{2} |\overline{AB} \times \overline{AC}|.$$

Fullborda kalkylerna som övning.

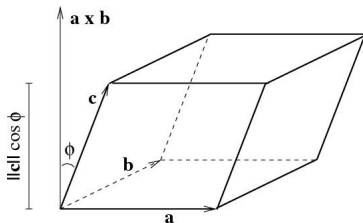
Svar: $\frac{5\sqrt{2}}{2}$.

Extra: Skalär trippelprodukt

Uttrycket $(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \cdot \mathbf{c}$ kallas den (skalära) trippelprodukten av vektorerna \mathbf{a} , \mathbf{b} och \mathbf{c} .



Geometrisk tolkning: Volymen av den parallelepiped som spänns upp av vektorerna **a**, **b** och **c** är beloppet av trippelprodukten av vektorerna **a**, **b** och **c**.



Anm Man kan också definiera en **vektoriell trippelprodukt**, exempelvis

$$(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \times \mathbf{c} = \mathbf{b}(\mathbf{a} \cdot \mathbf{c}) - \mathbf{c}(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}).$$

Trippelprodukten $(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \cdot \mathbf{c}$ används ofta för att avgöra om tre vektorer ligger i ett plan.

$$(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \cdot \mathbf{c} \begin{cases} > 0 & \Rightarrow \mathbf{a}, \mathbf{b} \text{ och } \mathbf{c} \text{ högerorient.} \\ < 0 & \Rightarrow \mathbf{a}, \mathbf{b} \text{ och } \mathbf{c} \text{ vänsterorient.} \\ = 0 & \Rightarrow \mathbf{a}, \mathbf{b} \text{ och } \mathbf{c} \text{ i samma plan} \end{cases}$$

Att fundera på...

Bestäm a så att punkten $P : (a, -2, -6)$ ligger i samma plan som punkterna $P_1 : (7, 3, 8)$, $P_2 : (-5, -3, -10)$ och $P_3 : (4, -3, -1)$.

Svara: $a = \dots$