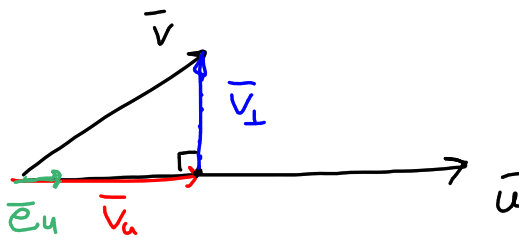


## F4 Linjens- och planets ekvation

Rep:  $\bar{v} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$      $\bar{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$

$$\bar{v} = \bar{v}_u + \bar{v}_\perp$$

$\bar{v}$  uppdelad i två ortogonala komponenter.



ortogonal projektion av  $\bar{v}$  på  $\bar{u}$ .

enhetsvektor till  $\bar{u}$ :

$$\bar{e}_u = \frac{1}{|\bar{u}|} \cdot \bar{u}$$

•  $\bar{v}_u = \text{proj av } \bar{v} \text{ på } \bar{u} = (\bar{v} \cdot \bar{e}_u) \cdot \bar{e}_u$   
ger stl. av proj. (med tecken)    ger riktning

$$= \left( \frac{\bar{v} \cdot \bar{u}}{|\bar{u}|} \right) \cdot \frac{\bar{u}}{|\bar{u}|} = \frac{\bar{v} \cdot \bar{u}}{\bar{u} \cdot \bar{u}} \bar{u} = \frac{\begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}}{\sqrt{1^2+2^2+2^2} \cdot \sqrt{1^2+2^2+2^2}} \cdot \bar{u}$$

$$= \frac{3 \cdot 1 + 0 \cdot 2 + (-1) \cdot 2}{9} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/9 \\ 2/9 \\ 2/9 \end{pmatrix}$$

$$\bar{v}_\perp = \bar{v} - \bar{v}_u = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} - \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 27 \\ 0 \\ -9 \end{pmatrix} - \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 27 & -1 \\ 0 & -2 \\ -9 & -2 \end{pmatrix} = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 26 \\ -2 \\ -11 \end{pmatrix}$$

koll:  $\bar{v}_\perp + \bar{v}_u = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 26 \\ -2 \\ -11 \end{pmatrix} + \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 26+1 \\ -2+2 \\ -11+2 \end{pmatrix} = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 27 \\ 0 \\ -9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$   
 OK

Rep.) Skalarprod.:

$$\bar{a} \cdot \bar{b} = |\bar{a}| \cdot |\bar{b}| \cdot \cos \theta$$

dar  $\theta$  är vinkeln mellan  $\bar{a}$  och  $\bar{b}$ .

$$\bar{a} \cdot \bar{b} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3$$

↑  
Summan

$$\text{ger: } \cos \theta = \frac{\bar{a} \cdot \bar{b}}{|\bar{a}| \cdot |\bar{b}|}$$

- används för att beräkna vinkeln mellan vektorer.
- fysikaliskt arb. mm.

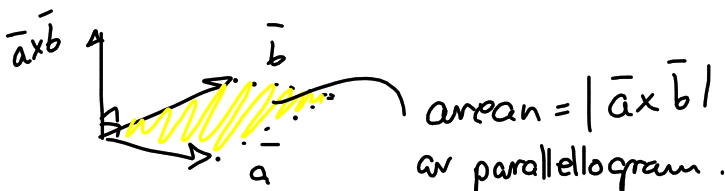
$$\bar{a} \cdot \bar{b} = 0 \Leftrightarrow \bar{a} \perp \bar{b}$$

Skalarprod. mellan två vinkelräta vektorer är alltid 0.

Vektorprodukt:  $\bar{a} \times \bar{b}$

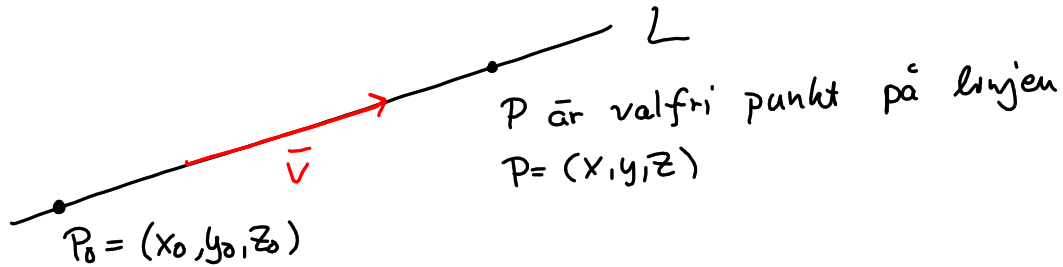
$$\bar{a} \times \bar{b} = \begin{vmatrix} \bar{e}_x & \bar{e}_y & \bar{e}_z \\ 3 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & 2 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 0 - 2(-1) \\ -1 - 2 \cdot 3 \\ 3 \cdot 2 - 1 \cdot 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -7 \\ 6 \end{pmatrix}$$

$$\text{alt. } \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \cdot 2 - (-1) \cdot 2 \\ -1 \cdot 1 - 3 \cdot 2 \\ 3 \cdot 2 - 0 \cdot 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -7 \\ 6 \end{pmatrix}$$



Linjens ekvation.

- riktningsvektor  $\vec{v}$ , parallell med linjen.  $\vec{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix}$
- punkt på linjen.  $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$



$\vec{P_0P}$  är parallell med  $\vec{v}$ , dvs:

$\vec{P_0P} = t \cdot \vec{v}$       där  $t \in \mathbb{R}$   
 t kallas parameter.

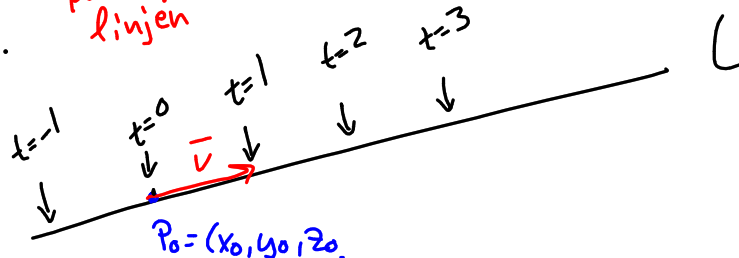
$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \\ z_0 \end{pmatrix} = t \cdot \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix}$

$\vec{AB} = \text{"B-A"} = \text{slutp.} - \text{startp.}$   
 $= \vec{OB} - \vec{OA}$

$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \\ z_0 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} \quad (\Leftrightarrow)$

$\Leftrightarrow \begin{cases} x = x_0 + t \cdot v_1 \\ y = y_0 + t \cdot v_2 \\ z = z_0 + t \cdot v_3 \end{cases}$       Linjens ekvation på parameterform.  
 $t \in \mathbb{R}$

koordinaterna för alla punkter på linjen.      känd punkt på linjen      riktningsvektor till linjen.



Ex) Bestäm ekvationen <sup>på parameterform</sup> för linjen mellan punkterna

$A = (1, 2, -1)$  och  $B = (0, 2, 3)$

riktv. vektor till linjen:  $\vec{AB} = "B-A" = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix}$

Svar:  $L: \begin{cases} x = 1 + t \cdot (-1) \\ y = 2 + t \cdot 0 \\ z = -1 + t \cdot 4 \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}.$

↑ ger alla punkter på linjen  
↑ punkten på linjen  
↑  $\vec{AB}$

i  $\mathbb{R}^2$ :  $y = kx + m$

$\vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ k \end{pmatrix}$

$L: \begin{cases} x = 0 + 1 \cdot t \\ y = m + k \cdot t \end{cases}$   
 är linjens ekv. på parameterform.  
 $i \mathbb{R}^2.$

$ax + by + c = 0$  Linjens ekv. på normalform. i  $\mathbb{R}^2.$

$\vec{n} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$  är vinkelrät vektor mot linjen

$y = kx + m \iff -kx + y - m = 0$

$\vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ k \end{pmatrix}$  riktn. vektor, till linjen.       $\vec{n} = \begin{pmatrix} -k \\ 1 \end{pmatrix}$  är normalvektor vinkelrät mot linjen.

koll:  $\vec{v} \cdot \vec{n} = 0$   
 $\begin{pmatrix} 1 \\ k \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -k \\ 1 \end{pmatrix} = 1 \cdot (-k) + k \cdot 1 = 0 \quad \text{Ja } \vec{v} \perp \vec{n}$

$$* \quad L: \begin{cases} x = x_0 + t \cdot v_1 \\ y = y_0 + t \cdot v_2 \\ z = z_0 + t \cdot v_3 \end{cases}$$

Linjens ekv. på  
parameterform

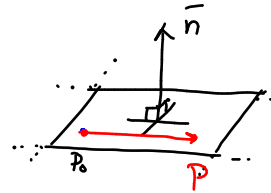
Lös ut t:

$$\left( t = \right) \frac{x - x_0}{v_1} = \frac{y - y_0}{v_2} = \frac{z - z_0}{v_3}$$

Linjens ekv.  
på  
parameterfri-  
form.

Ekvationen för ett plan

- normalvektor till planet:  $\vec{n} = \begin{pmatrix} A \\ B \\ C \end{pmatrix}$
- punkt i planet:  $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$



$P = (x, y, z)$  är valfripunkt i planet, om

$\vec{P_0P}$  är vinkelrät mot  $\vec{n}$ , dvs:

$$\vec{P_0P} \cdot \vec{n} = 0$$

$$\begin{pmatrix} x-x_0 \\ y-y_0 \\ z-z_0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} A \\ B \\ C \end{pmatrix} = 0 \quad (\Leftrightarrow)$$

$$A(x-x_0) + B(y-y_0) + C(z-z_0) = 0$$

$$Ax + By + Cz + \underbrace{(-Ax_0 - By_0 - Cz_0)}_{=D} = 0$$

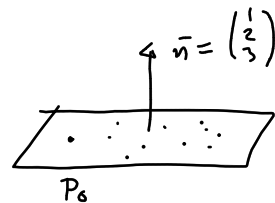
(\*)  $Ax + By + Cz + D = 0$  ← Planets ekv. på normalform.

Ex)  $\vec{n} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$   $P_0 = (4, -5, 0)$  punkt i planet  
normalvektor till planet

(\*)  $1 \cdot x + 2y + 3z + D = 0$

$P_0 \in$  planet. insättes

$$\begin{aligned} 1 \cdot 4 + 2 \cdot (-5) + 3 \cdot 0 + D &= 0 \\ 4 - 10 + D &= 0 \\ D &= 6 \end{aligned}$$



Svar:  $\therefore x + 2y + 3z + 6 = 0$  är planets ekv.

$$\begin{aligned} (0, 0, -2) &\text{ är en punkt i planet. } & f_y & 0 + 2 \cdot 0 + 3(-2) + 6 = 0 \\ (-6, 0, 0) & \text{ " " " } & f_y & -1 + 2(-1) + 3(1) + 6 = 0 \\ (-1, -1, -1) & \text{ " " " } & & \alpha! \end{aligned}$$

Ex) Bestäm ekv. för planet genom

$$P_0 = (-1, 2, 1)$$

$$R = (0, 6, 3)$$

$$Q = (1, 1, 4)$$

- a) parameterform  
b) parameterfri form

-----

Planets ekvation på parameterform:

$$\begin{cases} x = x_0 + t \cdot v_1 + s \cdot w_1 \\ y = y_0 + t \cdot v_2 + s \cdot w_2 \\ z = z_0 + t \cdot v_3 + s \cdot w_3 \end{cases}$$

dar  $t$  och  $s$   
är parametrar  
 $t, s \in \mathbb{R}$ .

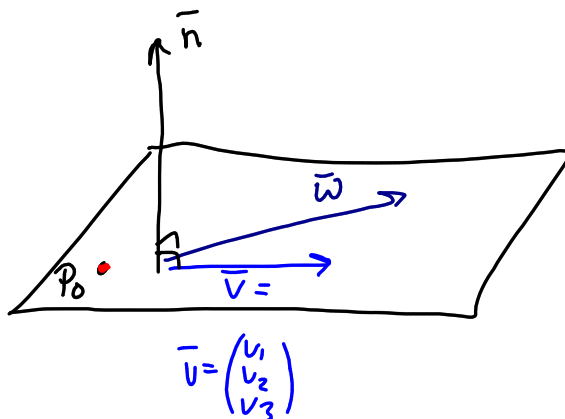
alla pkt.  
i planet.

↑  
punkt i  
planet

↑  
två linjärt ober.  
vektorer parallella  
med planet

dar

$$\bar{n} = \bar{v} \times \bar{w}$$



$$\bar{w} = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{pmatrix}$$

$$\bar{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix}$$